

Ferner gilt für das Volumen des Tetraeders mit den Ecken
 $a, a+u, a+v, a+w : V = \frac{1}{6} |\det(u, v, w)|$

23.05.06

§2 Geometrische Abbildungen

A. Affine Abbildung

2.1. Bemerkung

1.) Projiziert man den Punkt $p \in \mathbb{R}^2$ längs des Vektors

$v = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ auf die Gerade $g = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 - x_2 = 1\}$ =

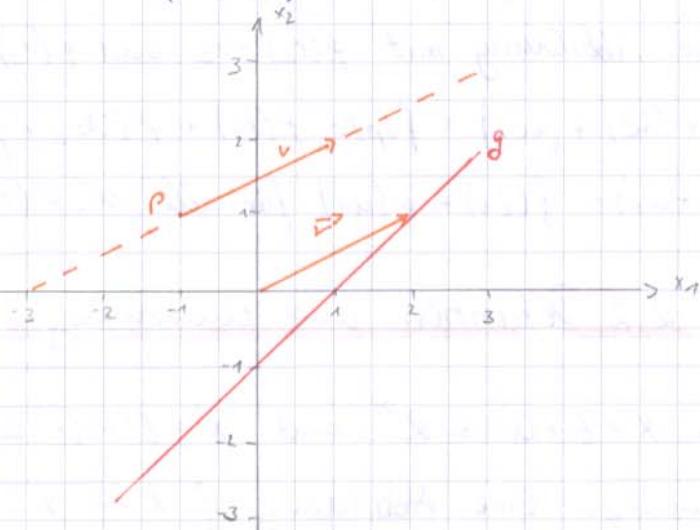
$= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, so ergibt sich für den Bildpunkt
 $f(p) = p + \lambda v = \begin{pmatrix} p_1 + 2\lambda \\ p_2 + \lambda \end{pmatrix}$ für ein geeignetes $\lambda \in \mathbb{R}$

wegen $f(p) \in g$ dann $(p_1 + 2\lambda) - (p_2 + \lambda) = 1$, also

$\lambda = 1 - p_1 + p_2$ und damit $f(p) = \begin{pmatrix} 2 - p_1 + 2p_2 \\ 1 - p_1 + 2p_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} p$

Für die Abbildung $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ gilt also $f(x) = b + A \cdot x$ mit

$$b = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ und } A = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$



Aufgrund der Konstruktion ergibt sich:

- a) Das Bild von f , also die Menge aller Bildpunkte $f(x)$ mit $x \in \mathbb{R}^2$, stimmt mit der Geraden g überein; me ist genauer

die Menge der Fixpunkte von f .

b) Das Urbild des Punktes $q = \begin{pmatrix} 1+\lambda \\ \lambda \end{pmatrix}$ der Geraden g unter f , also die Menge aller $x \in \mathbb{R}^2$ mit $f(x) = q$, ist genau die Gerade $q + \mathbb{R} \cdot v = \begin{pmatrix} 1+\lambda \\ \lambda \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot v$

2.) Sei f die Projektion von der Ebene

$$E = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid x_3 = -1\} = t_1 + U_1$$

mit $t_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $U_1 = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ längs des Vektors $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ auf die Ebene

$$\bar{F} = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid x_3 = -1\} = t_2 + U_2$$

mit $t_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ und $U_2 = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

Für $p = t_1 + \lambda e_2 + \mu e_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ \lambda \\ \mu \end{pmatrix} \in E$ ergibt sich dabei

$f(p) = p + \varepsilon v = \begin{pmatrix} -1 \\ \lambda \\ \mu \end{pmatrix} + \varepsilon \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ für ein geeignetes $\varepsilon \in \mathbb{R}$, und wegen $f(p) \in \bar{F}$ gilt $\mu - \varepsilon = -1$, also

$$\varepsilon = \mu + 1, \text{ und damit } f(p) = \begin{pmatrix} -1 \\ \lambda + \mu + 2\mu \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$= f(t_1) + \lambda e_2 + \mu(e_1 + 2e_2)$. Bezeichnet $\varphi: U_1 \rightarrow U_2$ die

lineare Abbildung mit $\varphi(e_2) = e_2$ und $\varphi(e_3) = e_1 + 2e_2$, so ist

$$f(t_1 + \lambda e_2 + \mu e_3) = f(p) = f(t_1) + \varphi(\lambda e_2 + \mu e_3), \text{ also}$$

$$f(t_1 + u_1) = f(t_1) + \varphi(u_1) \text{ für alle } u_1 \in U_1$$

2.2 Definition und Beweisung

1.) Seien $X = E + U \subseteq \mathbb{R}^n$ und $X' = E' + U' \subseteq \mathbb{R}^m$ affine

Teilmenigen. Eine Abbildung $f: X \rightarrow X'$ heißt affin,

wenn es ein $x_0 \in X$ und eine lineare Abbildung $\varphi: U \rightarrow U'$

gibt, so daß $f(x_0 + u) = f(x_0) + \varphi(u)$ für alle $u \in U$ gilt.

2.) In diesem Fall gilt dann für jedes $x_1 \in X$ dann

$$f(x_1 + u) = f(x_0 + (x_1 - x_0) + u)$$

$$\stackrel{f \text{ ist lin.}}{=} f(x_0) + \varphi((x_1 - x_0) + u)$$

$$\stackrel{\varphi \text{ ist lin.}}{=} f(x_0) + \varphi(x_1 - x_0) + \varphi(u)$$

$$\stackrel{1)}{=} f(x_0 + (x_1 - x_0)) + \varphi(u)$$

$$= f(x_1) + \varphi(u) \quad \text{für alle } u \in U, \text{ die Definition}$$

ist also vom gewählten Trägerpunkt unabhängig und es ist

$$f(t+u) = f(t) + \varphi(u) \quad \text{für alle } u \in U.$$

3.) Für $X = \mathbb{R}^n$ und $X' = \mathbb{R}^m$ ist etwa $t=0$ und $t'=0$ sowie

$U = \mathbb{R}^n$ und $U' = \mathbb{R}^m$. Dann ist eine Abbildung

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ genau dann affin, wenn es ein $b \in \mathbb{R}^m$ und eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ gibt, so dass $f(x) = b + A \cdot x$ für alle $x \in \mathbb{R}^n$ gilt.

2.3 Beispiele

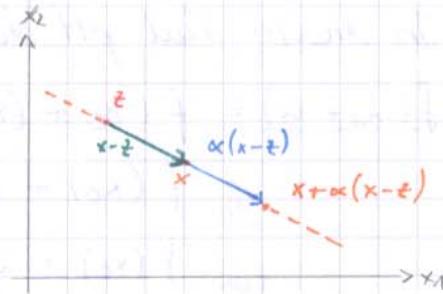
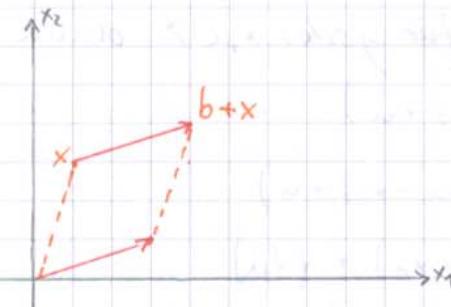
1.) Seien $b, z \in \mathbb{R}^n$ sowie $\alpha \in \mathbb{R}$. Dann gilt

a) Die Abbildung $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f(x) = b$, ist affin; hier ist $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ die Nullmatrix

b) Die lineare Abbildung $f = l_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, mit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, ist insbesondere eine affine Abbildung (mit $b=0$)

c) Die Translation (Parallelverschiebung) $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f(x) = x + b$, ist affin; hier ist $A = E_n$ die Einheitsmatrix

o1) Für die zentrische Streckung f mit dem Zentrum z und den Streckungsfaktor α gilt $f(x) = z + \alpha(x-z) = -(\alpha-1)z + \alpha \cdot x$ eine affine Abbildung mit $b = (\alpha-1)z$ und $A = \alpha \cdot E_n$.



2.) Sei $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x) = b + Ax$, mit $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 2 \\ 2 & -4 & 7 & 5 \\ -2 & 4 & 5 & 7 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$
und $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$.

* Wegen $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 2 \\ 2 & -4 & 7 & 5 \\ -2 & 4 & 5 & 7 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 11 & 11 \end{pmatrix}$

$$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = A' \text{ ist } r = \text{Rang}(A) = 2.$$

Bild(λ_A) ist der Spaltenraum von A , da x_1 und x_3 die gebundenen Variablen von $A' \cdot x = 0$ sind, bilden

$s_1' = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $s_3' = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ eine Basis des Spaltenraums von A' und folglich $s_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$, $s_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}$ eine

Basis von Bild(λ_A). Damit ist Bild(f) die affine Ebene $b + \mathbb{R}s_1 + \mathbb{R}s_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \mathbb{R}\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} + \mathbb{R}\begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}$

* Damit gilt $y = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + (-2) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} \in \text{Bild}(f)$
das Urbild $f^{-1}(y)$ besteht aus allen $x \in \mathbb{R}^4$ mit
 $f(x) = y$, also mit $y = b + Ax$ und stimmt daher mit der Lösungsmenge des inhomogenen linearen Gleichungssystems.

$A \cdot x = y - b$, wegen

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -2 & 3 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & 7 & 5 & 3 \\ -2 & 4 & 5 & 7 & 9 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -2 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 11 & 11 & 11 \end{array} \right)$$

$$\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -2 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \text{ ist } \\ x_2 \text{ bei } x_1$$

$$f^{-1}(y) = \underbrace{\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\text{part. Lsg von } A \cdot x = b} + \underbrace{\mathbb{R} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\text{Lösungsraum } L \text{ von } A \cdot x = 0} + \underbrace{\mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{= \text{kern}(A)}$$

2.4. Bemerkung

Seien $X = t + U \subseteq \mathbb{R}^n$ und $X' = t' + U' \subseteq \mathbb{R}^m$ affine Teilmengen sowie $f: X \rightarrow X'$ eine affine Abbildung mit $f(t+u) = f(t) + \varphi(u)$ für alle $u \in U$. Dann gilt:

1.) Ist $X_0 = t_0 + U_0 \subseteq X$ eine affine Teilmenge von \mathbb{R}^n , so ist $f(X_0) = f(t_0) + \varphi(U_0)$ eine affine Teilmenge von \mathbb{R}^m , insbesondere bildet f parallele affine Teilmengen von X und parallele affine Teilmengen von X' ab.

2.) Ist $X'' = t'' + U'' \subseteq \mathbb{R}^P$ eine affine Teilmenge sowie $g: X' \rightarrow X''$ eine affine Abbildung mit $g(t' + u') = g(t') + \psi(u')$ für alle $u' \in U'$, so ist $g \circ f: X \rightarrow X''$ wegen $(g \circ f)(t+u) = g(f(t+u)) = g(\underbrace{f(t)}_{\in X'} + \underbrace{\varphi(u)}_{\in U'}) = g(f(t)) + \psi(\varphi(u)) = (g \circ f)(t) + (\psi \circ \varphi)(u)$ eine affine Abbildung. Speziell für $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f(x) = A \cdot x + b$ und $g: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^P$, $g(x) = c + Bx$ ergibt sich $(g \circ f)(x) = g(f(x)) = g(b + A \cdot x) = c + B(b + A \cdot x) = (c + Bb) + B \cdot Ax$.

- | | |
|-----|---|
| 3a) | f injektiv $\Leftrightarrow \varphi$ injektiv |
| b) | f surjektiv $\Leftrightarrow \varphi$ surjektiv |

4) Aus 3a) und b) folgt f bijektiv $\Leftrightarrow \varphi$ bijektiv, in diesem

Fall ist $f^{-1}: x' \rightarrow x$ ebenfalls eine affine Abbildung mit

$$f^{-1}(t'+u') = f^{-1}(t') + \varphi^{-1}(u')$$

$$f(f^{-1}(t') + \varphi^{-1}(u')) = \underset{\text{affin}}{f(f^{-1}(t'))} + \varphi(\varphi^{-1}(u')) = t' + u',$$

f und f' heißen Affinitäten.

5) Aus 3) und 4) ergibt sich speziell für $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $f(x) = b + Ax$

a) f injektiv $\Leftrightarrow l_A$ injektiv $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = n$ $\left(\begin{smallmatrix} * & & \\ & * & \\ & & * \end{smallmatrix} \right) r=n$

b) f surjektiv $\Leftrightarrow l_A$ surjektiv $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = m$ $\left(\begin{smallmatrix} * & & \\ & * & \\ & & \dots & * \end{smallmatrix} \right) r=m$

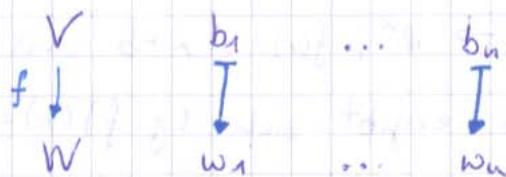
c) f bijektiv $\Leftrightarrow l_A$ bijektiv $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = m = n$ $\left(\begin{smallmatrix} * & & \\ & * & \\ & & * \\ & & * \end{smallmatrix} \right) r=m=n$

$$\begin{aligned} \text{Wegen } y = f(x) = b + Ax &\Leftrightarrow Ax = y - b \Leftrightarrow x = A^{-1}(Ax) \\ &= A^{-1}(y - b) \\ &= -A^{-1}b + A^{-1}y \end{aligned}$$

2.5. Erinnerung

1.) Prinzip der linearen Fortsetzung

Seien V und W reelle Vektorräume sowie b_1, \dots, b_n eine Basis von V ; ferner seien w_1, \dots, w_m beliebige Vektoren aus W .



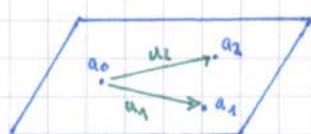
Dann gibt es genau eine lineare Abbildung $f: V \rightarrow W$ mit $f(b_1) = w_1, \dots, f(b_n) = w_m$

2.) Sei nun speziell $V = \mathbb{R}^n$ und $W = \mathbb{R}^m$, für die lineare Abbildung $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ gibt es genau eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ mit $f(x) = A \cdot x$ für alle $x \in \mathbb{R}^n$. Damit gilt $A \cdot b_1 = f(b_1) = w_1, \dots, A \cdot b_n = f(b_n) = w_n$, zusammen $A \cdot (b_1, \dots, b_n) = (w_1, \dots, w_n)$. Da b_1, \dots, b_n als Basis von \mathbb{R}^n vorausgesetzt sind, ist die Matrix $B = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ invertierbar, und mit $C = (w_1, \dots, w_n) \in \mathbb{R}^{m \times n}$ erhält man $A \cdot B = C$ oder $A = C \cdot B^{-1}$.

3.) Sei etwa $b_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, b_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ sowie $w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, also $B = (b_1, b_2) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ sowie $C = (w_1, w_2) = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$. Wegen $\det(B) = -3 + 0 \neq 0$ ist $B \in GL_2(\mathbb{R})$ mit $B^{-1} = \frac{1}{-3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$, also b_1, b_2 eine Basis von \mathbb{R}^2 , und für die Matrix der linearen Abbildung $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ und $f(b_1) = w_1, f(b_2) = w_2$ gilt $A = C \cdot B^{-1} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -5 & 1 \\ -2 & -2 \\ 1 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5/3 & -1/3 \\ 2/3 & 4/3 \\ 1/3 & 5/3 \end{pmatrix}$

2.6. Definition und Bemerkung

1a) Die von den Punkten $a_0, a_1, \dots, a_r \in \mathbb{R}^n$ aufgespannte affine Teilmenge $X \subset \mathbb{R}^n$ ist $X = t + U$ mit dem Trägerpunkt $t = a_0$ und dem Richtungsraum $U = \langle u_1, \dots, u_r \rangle$ mit $u_1 = a_1 - a_0, \dots, u_r = a_r - a_0$.



$$X = a_0 + \mathbb{R}u_1 + \mathbb{R}u_2$$

Damit ist:

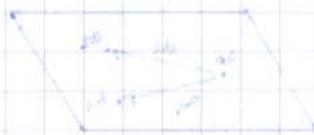
$$\begin{aligned} X &= \{a_0 + \lambda_1(a_1 - a_0) + \dots + \lambda_r(a_r - a_0) \mid \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_r) \cdot a_0 + \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_r a_r \mid \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}\} \\ &= \{\lambda_0 a_0 + \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_r a_r \mid \lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R} \text{ mit } \lambda_0 + \lambda_1 + \dots + \lambda_r = 1\} \end{aligned}$$

nennt man die affine Hülle $[a_0, a_1, \dots, a_r]$ von a_0, a_1, \dots, a_r

2.) Die Punkte $a_0, a_1, \dots, a_r \in \mathbb{R}^m$ heißen affin unabhängig, wenn $\dim [a_0, a_1, \dots, a_r] = r$ ist, d.h. wenn die Richtungsvektoren $u_1 = a_1 - a_0, \dots, u_r = a_r - a_0$ linear unabhängig und damit eine Basis von U sind. In diesem Fall besitzt jeder Punkt $x \in [a_0, a_1, \dots, a_r]$ eine eindeutige Darstellung

$$x = a_0 + \underbrace{\lambda_1 (a_1 - a_0)}_{u_1} + \dots + \underbrace{\lambda_r (a_r - a_0)}_{u_r}$$

und wir nennen $a_0; a_1, \dots, a_r$ bzw $a_0; u_1, \dots, u_r$ ein affines Koordinatensystem von $x = [a_0, a_1, \dots, a_r]$ mit dem



$$x = a_0 + u_1 + u_2 + \dots + u_r$$